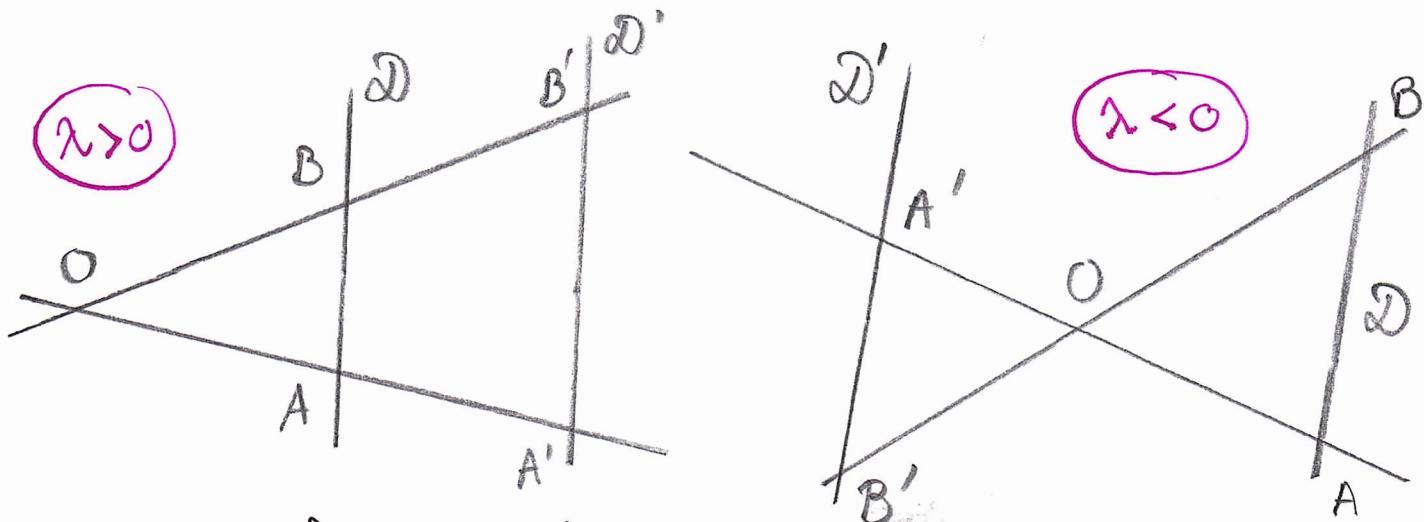


## LECON 54 : HOMOTHÉTIES

### ① Version vectorielle du théorème de Thalès



THÉORÈME : dans les deux configurations ci-dessus, si  $D$  et  $D'$  sont parallèles, alors :

i)  $\vec{AB}$  et  $\vec{A'B'}$  sont colinéaires

ii) tous les coefficients de colinéarité sont les mêmes : on a

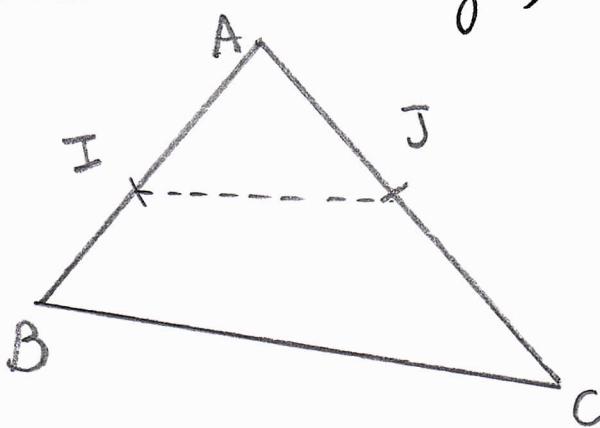
$$\vec{OA'} = \lambda \times \vec{OA}, \quad \vec{OB'} = \lambda \times \vec{OB} \quad \text{et} \quad \vec{A'B'} = \lambda \times \vec{AB}$$

avec le même  $\lambda$ .

Réciproquement : si  $\vec{OA'} = \lambda \times \vec{OA}$  et  $\vec{OB'} = \lambda \times \vec{OB}$  avec le même  $\lambda$ , alors  $D$  et  $D'$  sont parallèles.

### ② Théorème des milieux

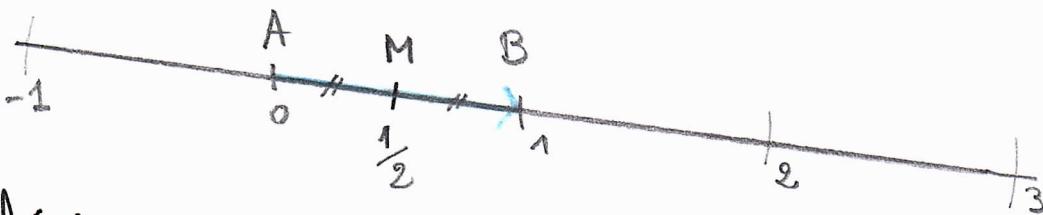
Soient  $ABC$  un triangle,  $I \in [AB]$  et  $J \in [AC]$ .



THÉORÈME :  $I$  et  $J$  sont les milieux respectifs de  $[AB]$  et  $[AC]$  si et seulement si  $\vec{IJ} = \frac{1}{2} \vec{BC}$ .

C'est en fait un cas particulier du théorème de Thalès !

Remarque: M est le milieu de  $[AB]$  signifie que sur la droite graduée  $(A, \vec{AB})$ , il se trouve à l'abscisse  $\frac{1}{2}$ , autrement dit que  $\vec{AM} = \frac{1}{2} \times \vec{AB}$ .



### Preuve du théorème.

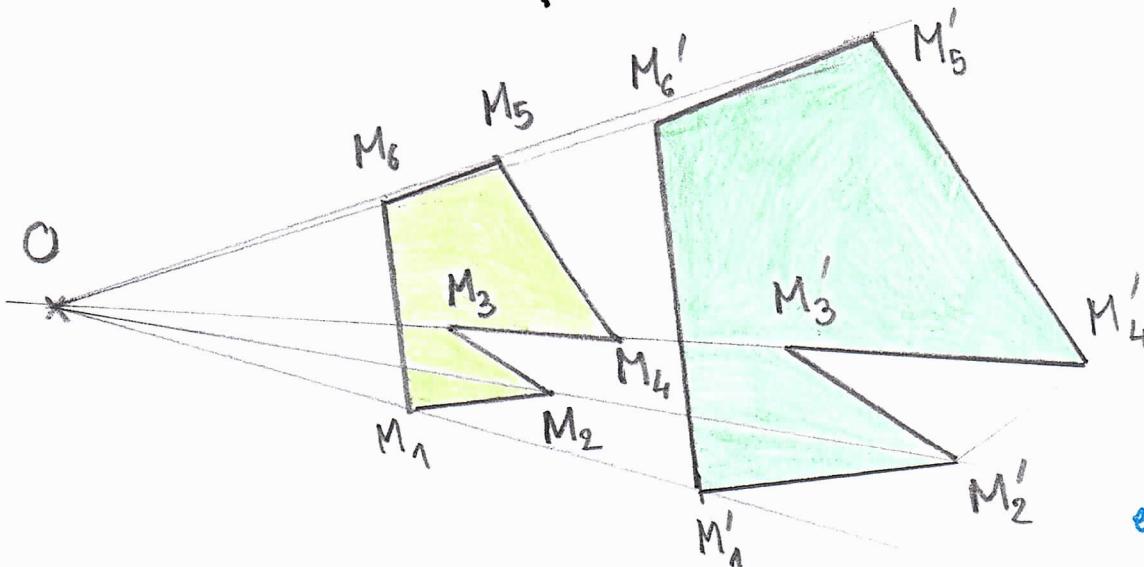
- Sens direct : on suppose que I est le milieu de  $[AB]$  et J celui de  $[AC]$ , c'est-à-dire que  $\vec{AI} = \frac{1}{2} \times \vec{AB}$  et  $\vec{AJ} = \frac{1}{2} \times \vec{AC}$ . Alors :

$$\begin{aligned}\vec{IJ} &= \vec{IA} + \vec{AJ} = -\vec{AI} + \vec{AJ} = -\frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AC} = \frac{1}{2} \times (-\vec{AB}) + \frac{1}{2} \times \vec{AC} \\ &\quad \text{relation de Charles} \qquad \text{opposé} \qquad \text{par hypothèse} \qquad \text{associativité} \\ &= \frac{1}{2} \times \vec{BA} + \frac{1}{2} \times \vec{AC} = \frac{1}{2}(\vec{BA} + \vec{AC}) = \frac{1}{2} \times \vec{BC}. \\ &\quad \text{opposé} \qquad \text{distributivité} \qquad \text{relation de Charles.}\end{aligned}$$

- Réiproque : voir les exercices.

### ③ Homothéties

DÉFINITION: l'homothétie de centre O et de rapport  $\lambda$  est la transformation géométrique qui à tout point M associe le point M' tel que  $\boxed{\vec{OM}' = \lambda \times \vec{OM}}$ .



Le coefficient de colinéarité étant le même partout, la réiproque du théorème de Thalès s'applique :  

$$(M_1 M_2) \parallel (M'_1 M'_2)$$
  
et  $M'_1 M'_2 = \lambda \times M_1 M_2$ .